

**FEUILLE D'EXERCICES n° 3**

**Exercice 1** – Soit  $m \in \mathbb{R}$ . Calculer le déterminant de la matrice

$$A = \begin{pmatrix} 0 & m & m & m^2 - m \\ 1 & m - 1 & 3m - 1 & m^2 - m \\ 0 & m & m & 0 \\ 1 & m & 3m - 1 & 0 \end{pmatrix}$$

En déduire la dimension du noyau et de l'image de  $A$  en fonction de  $m$ .

**Exercice 2** – Résoudre les systèmes différentiels  $X' = AX$ ,  $X(0) = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$  où  $X = (x(t), y(t))$  et  $A$  est l'une des matrices suivantes :

$$\begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

★ **Exercice 3** – Donner la solution générale  $X = (x(t), y(t), z(t))$  de l'équation  $X' = AX$ , où  $A$  est l'une des matrices suivantes

$$\begin{pmatrix} 8 & 0 & 9 \\ 3 & -1 & -3 \\ -6 & 0 & -7 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 0 & 3 & 1 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix}.$$

**Exercice 4** – On considère le système différentiel

$$\begin{cases} x' = x - y \\ y' = 2x - 2y \end{cases}$$

1) Quels sont les points d'équilibre ?

2) Soient  $(a, b)$  réels et  $S(t) = (x(t), y(t))$  la solution telle que  $S(0) = (a, b)$ . Déterminer  $a$  et  $b$  tels que  $\lim_{t \rightarrow +\infty} S(t) = 0$ .

3) Résoudre le système différentiel

$$\begin{cases} x' = x - y \\ y' = 2x - 2y + \sin t \end{cases}$$

et montrer que toutes ses solutions sont bornées pour  $t \geq 0$ .

**Exercice 5** – Vérifier que les deux matrices suivantes sont orthogonales

$$A = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & \frac{\sqrt{3}}{2} & 0 \\ \frac{\sqrt{3}}{2} & -\frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & -\frac{\sqrt{3}}{2} & 0 \\ \frac{\sqrt{3}}{2} & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Sont-elles diagonalisables sur  $\mathbb{R}$ ? sur  $\mathbb{C}$ ? Si oui, donner une base de diagonalisation.

**Exercice 6** – Soit  $a \in \mathbb{R}$  et  $q(x, y) = x^2 + 4xy + ay^2$  une forme quadratique. À quelle condition sur  $a$  s’agit-il d’un produit scalaire ?

**Exercice 7** – Soient  $u_1 = (1, 2, 2)$  et  $u_2 = (1, 0, 1)$  deux vecteurs de  $\mathbb{R}^3$  muni du produit scalaire standard. Trouver une base  $(e_1, e_2, e_3)$  orthogonale telle que  $u_1 = e_1$  et le plan engendré par  $(e_1, e_2)$  coïncide avec le plan engendré par  $(u_1, u_2)$ .

**Exercice 8** – On considère l’espace euclidien  $\mathbb{R}^4$  muni de la base canonique et le plan  $P$  d’équation

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + x_3 + x_4 = 0 \\ x_1 - x_2 + x_3 - x_4 = 0 \end{cases}$$

Écrire la matrice de la projection orthogonale sur  $P$ .

**Exercice 9** – Soit  $E = \mathcal{C}^0([0, 1], K)$  le  $K$ -espace vectoriel des fonctions continues de  $[0, 1]$  dans  $K$ , où  $K = \mathbb{R}$  ou  $\mathbb{C}$ .

1) Montrer que  $f \mapsto \int_0^1 |f(t)|^2 dt$  est une forme quadratique (hermitienne si  $K = \mathbb{C}$ ).

2) Donner sa forme polaire. Est-ce un produit scalaire ?

3) On suppose que  $K = \mathbb{C}$ . Montrer que les fonctions  $e^{2i\pi n}$ ,  $n \in \mathbb{Z}$  forment une famille orthonormée. Quelle est la projection orthogonale de la fonction  $t \mapsto t$  sur l’espace qu’elles engendrent ? Est-ce une base de  $E$  ?

4) On suppose que  $K = \mathbb{R}$ . Trouver une famille orthonormée simple analogue à celle de la question précédente.

5) On fixe  $N$  et on considère la famille de fonctions  $(1, t, t^2, \dots, t^{N-1})$ . Écrire la matrice de Gram associée.

6) On fixe  $N = 4$ , trouver une famille  $(B_0, \dots, B_3)$  orthogonale engendrant le même espace que  $(1, t, t^2, t^3)$ .

★ **Exercice 10** – Dans l’espace euclidien  $\mathbb{R}^4$ , on considère le cube  $C$  défini par les  $(x_1, \dots, x_4)$  vérifiant  $|x_i| \leq 1$  pour tout  $i$ , et  $H$  l’hyperplan d’équation  $x_1 + \dots + x_4 = 0$ . On peut voir le solide  $C \cap H$  comme élément de l’espace euclidien usuel, de dimension 3. Montrer que c’est un octaèdre régulier. (Dans l’espace à 3 dimensions, le solide d’équation  $|x| + |y| + |z| \leq 1$  est un octaèdre régulier. Le dessiner.)

Indication : la matrice  $A$  suivante vérifie  ${}^tAA = \text{Id}$ , poser  $(y_i) = A(x_i)$  :

$$A = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & -1 & 1 \\ 1 & -1 & -1 & 1 \\ -1 & -1 & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$